

§ 1 $T^r(V)$ とテンソル積 ⊗

V を2次元線形空間とし、 V の基底として、 e_1, e_2 をとります。

V の任意の元は e_1, e_2 の1次結合として表すことができました。

例えば、 $V = \mathbb{R}^2$ (2次元実数ベクトル空間) とすれば、 e_1, e_2 として、

$$e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \quad e_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix}$$

をとることができます。 \mathbb{R}^2 の任意の元は、 $ke_1 + le_2$ (k, l は実数) の形に表すことができます。基底のとり方はこれ以外にも、無数にあります。

上では、なじみが深い例で、線形空間において基底をとることができる実例を示しましたが、逆に基底を決めて、それらが張る線形空間を定めることもできます。

例えば、「あ、い」を基底に持つ2次元の線形空間」というものも考えられます。あ、いの正体はよく分からないけれども、これを基底と定めたので、この線形空間では、

$$(3 \text{ あ} + 2 \text{ い}) + (1 \text{ あ} + 3 \text{ い}) = 4 \text{ あ} + 5 \text{ い}$$

$$3(3 \text{ あ} + 2 \text{ い}) = 9 \text{ あ} + 6 \text{ い}$$

という計算が成り立ちます。あ、いを x, y にするとなじみ深い多項式の計算になります。

このように、基底がどんなものであっても係数だけで計算できるのが、線形空間なのです。これは、係数が実数である2次元線形空間は、 \mathbb{R}^2 と同型であるということでもあります。

2つの2次元線形空間 V と W があるとします。ここで、「⊗」という記号を導入します。2次元線形空間 V の基底 e_1, e_2 と W の基底 a_1, a_2 を

もとに、

$$\underline{e_1 \otimes a_1} \quad \underline{e_1 \otimes a_2} \quad \underline{e_2 \otimes a_1} \quad \underline{e_2 \otimes a_2}$$

という4個の記号を作ります。

これらを基底として、実数を係数として持つ4次元線形空間を $V \otimes W$ と表し、 V と W のテンソル積といいます。

一番初めに出した基底の例 e_1, e_2 では、高校より慣れ親しんだ矢印ベクトルでイメージ化しましたが、テンソル空間の基底はすぐ前に出した「あ、い」のように具体化しないで、そのまま基底であることを受け止めてください。

$V \otimes W$ の元的具体例は、

$$3e_1 \otimes a_1 - 2e_1 \otimes a_2 + 5e_2 \otimes a_1 - e_2 \otimes a_2$$

です。このテンソルの $e_1 \otimes a_2$ 成分は -2 です。

$e_1 \otimes a_1, e_1 \otimes a_2, e_2 \otimes a_1, e_2 \otimes a_2$ が基底ですから、和やスカラー倍については、

$$\begin{aligned} & (-3e_1 \otimes a_1 - 2e_2 \otimes a_1) + (2e_1 \otimes a_1 - 1e_2 \otimes a_1) = -e_1 \otimes a_1 - 3e_2 \otimes a_1 \\ & \hspace{10em} \text{(-2)+(-1)=-3} \\ & \hspace{10em} 3(2e_1 \otimes a_1 - 1e_2 \otimes a_1) = 6e_1 \otimes a_1 - 3e_2 \otimes a_1 \end{aligned}$$

などと成分ごとに計算します。

$V \otimes W$ の元 S をおくときは、

$$S = S^{11} e_1 \otimes a_1 + S^{12} e_1 \otimes a_2 + S^{21} e_2 \otimes a_1 + S^{22} e_2 \otimes a_2$$

と成分をおきます。このように基底の下添え字と対応するように、上に添え字を書いておくと、あとあとまでしっくりいきます。

上の S を、 Σ を用いて書くと、

$$\sum_{i=1,2} \sum_{j=1,2} S^{ij} e_i \otimes a_j$$

となります。1章で紹介したアインシュタインの縮約記法を用いると Σ を省略して、

$$S^{ij} e_i \otimes a_j$$

と、すっきり表すことができます。

ここで、 S の上添え字も、 e, a の下添え字も左から i, j と同じ順序で振られています。 a と e を入れ換えて $S^{ij} a_j \otimes e_i$ と表すことも可能です。 S の添え字の1番目である i と V の基底 e_i 、 S の添え字の2番目である j と W の基底 a_j が対応していればよいのです。

線形空間 V, W の2つの元 S, T に対して、 $V \otimes W$ の元を対応させる $S \otimes T$ という計算を次のように定めます。ポイントは、 \otimes を普通の積と見て展開公式のように計算するところです。

例えば、 $S = 2e_1 + 3e_2, T = -2a_1 + a_2$ のとき、

$$\begin{aligned}
 S \otimes T &= (2e_1 + 3e_2) \otimes (-2a_1 + a_2) \\
 &= 2(-2)e_1 \otimes a_1 + 2 \cdot 1e_1 \otimes a_2 + 3(-2)e_2 \otimes a_1 + 3 \cdot 1e_2 \otimes a_2 \\
 &= -4e_1 \otimes a_1 + 2e_1 \otimes a_2 - 6e_2 \otimes a_1 + 3e_2 \otimes a_2
 \end{aligned}$$

と計算します。

このような計算ができるのは、演算 \otimes が、実数 k とベクトル S, T, U について、

$$\begin{aligned}
 k(S \otimes T) &= (kS) \otimes T = S \otimes (kT) \\
 (S + T) \otimes U &= S \otimes U + T \otimes U \\
 S \otimes (T + U) &= S \otimes T + S \otimes U
 \end{aligned}$$

という計算法則が成り立つものと定めているからです。

演算 \otimes をテンソル積 といいます。

線形空間 V, W からそれぞれ1つずつ元 S, T をとり、 $S \otimes T$ を計算すると $V \otimes W$ の元になりますが、 $V \otimes W$ の元がすべて $S \otimes T$ の形で表されるわけではないことに注意しましょう。

例えば、 $e_1 \otimes a_1 + e_2 \otimes a_2$ は、 $S \otimes T$ の形では表せません。

すなわち、 $S \otimes T = e_1 \otimes a_1 + e_2 \otimes a_2$ を満たす V の元 S, T は存在しません。

ここで、 W を V として、 $V \otimes V$ というテンソル積の空間を考えましょう。

つまり、2次元線形空間 V の基底 e_1, e_2 から作る、

$$\underline{e_1 \otimes e_1} \quad \underline{e_1 \otimes e_2} \quad \underline{e_2 \otimes e_1} \quad \underline{e_2 \otimes e_2}$$

という4個を基底とした4次元線形空間を考えます。これは $T^2(V)$ と表され、2階の**反変テンソル空間** といいます。

反変という言葉に違和感を持った方のために、なぜ2階の反変と呼ばれるかについてざっくりいうと、 $T^2(V)$ の成分の変換則を表すときに、 V の基底を取り換える行列の逆行列を2個用いるからです。詳しくは5節で、共変テンソルという用語とともに説明します。

$T^2(V)$ の元 S は、 $S^{ij} e_i \otimes e_j$ または $S^{ij} e_j \otimes e_i$ と表します。添え字がある場合は、どちらの表記でも混乱は生じませんが、 S^{ij} を具体的な数値にすると少々まずいことが起こります。

$S^{11} = 3, S^{12} = 4, S^{21} = 5, S^{22} = 6$ のとき、 $S^{ij} e_i \otimes e_j$ と表すのであれば、

$$3e_1 \otimes e_1 + 4e_1 \otimes e_2 + 5e_2 \otimes e_1 + 6e_2 \otimes e_2 \tag{3.01}$$

$S^{ij} e_j \otimes e_i$ と表すのであれば、

$$3e_1 \otimes e_1 + 4e_2 \otimes e_1 + 5e_1 \otimes e_2 + 6e_2 \otimes e_2 \tag{3.02}$$

となります。

$V \otimes W$ の場合は、 V の基底と W の基底が別物なので、 $S^{ij} e_i \otimes a_j$ と $S^{ij} a_j \otimes e_i$ の S^{ij} を具体的な数にしても $V \otimes W$ の元が1つに定まりますが、 $T^2(V)$ の場合には、 $e_1 \otimes e_1, e_1 \otimes e_2, e_2 \otimes e_1, e_2 \otimes e_2$ に係数を付けた式からだけでは、 $S^{ij} e_i \otimes e_j$ で表しているのか、 $S^{ij} e_j \otimes e_i$ で表しているのか判断できません。ですから、厳密にいうと表記の仕方を宣言しない限り、(3.01), (3.02) のような表現では $T^2(V)$ の元が定まらないことになります。

しかし、特に断りがなければ、(3.01), (3.02) のような式で与えられ

たテンソルは、 $S^{ij}e_i \otimes e_j$ で解釈することにしましょう。 $S^{ij}e_j \otimes e_i$ のような表記を許しておくのは、あとあとテンソル積の計算をするときにその方が便利だからです。そのとき、また注意を促すことにします。

$T^2(V)$ の元 S の主役は、 $S^{11} = 3, S^{12} = 4, S^{21} = 5, S^{22} = 6$ という成分と数値の関係が本質であって、基底は添え物であると考えていたらよいでしょう。

次に、 $T^3(V)$ という線形空間を紹介しましょう。3個の e_1 と e_2 を \otimes で組み合わせた、

$$\begin{array}{cccc} e_1 \otimes e_1 \otimes e_1 & e_1 \otimes e_1 \otimes e_2 & e_1 \otimes e_2 \otimes e_1 & e_1 \otimes e_2 \otimes e_2 \\ e_2 \otimes e_1 \otimes e_1 & e_2 \otimes e_1 \otimes e_2 & e_2 \otimes e_2 \otimes e_1 & e_2 \otimes e_2 \otimes e_2 \end{array}$$

という8個のものを基底とした8次元線形空間が $T^3(V)$ です。これを3階の反変テンソル空間といいます。 V が2次元なので基底に含まれるベクトルが2個あり、 $T^3(V)$ の基底は e_1, e_2 のどちらかを3個並べたものなので、 2^3 (個) になります。

続いて、 $T^4(V)$ であれば、基底は e_1, e_2 のどちらかを4個並べたものなので、基底に含まれるベクトルの個数は 2^4 (個) になり、次元は $2^4 = 16$ になります。

話は戻りますが、ベクトル空間 V はテンソル空間 $T^1(V)$ であるといえます。

$T^2(V)$ の元 S と $V (= T^1(V))$ の元 T についても $S \otimes T$ を計算することができます。このとき、 $S \otimes T$ は $T^3(V)$ の元になります。

$$S = -3e_1 \otimes e_2 + 2e_2 \otimes e_1, \quad T = 3e_1 + 4e_2 \text{ であれば,}$$

$$\begin{aligned} S \otimes T &= (-3e_1 \otimes e_2 + 2e_2 \otimes e_1) \otimes (3e_1 + 4e_2) \\ &= \underbrace{-9e_1 \otimes e_2 \otimes e_1}_{\textcircled{1}} - \underbrace{12e_1 \otimes e_2 \otimes e_2}_{\textcircled{2}} + \underbrace{6e_2 \otimes e_1 \otimes e_1}_{\textcircled{3}} + \underbrace{8e_2 \otimes e_1 \otimes e_2}_{\textcircled{4}} \end{aligned}$$

と計算できます。

ここまでのことをまとめておきます。

定義 3.01 $T^r(V)$ または $V \otimes \cdots \otimes V$

V を n 次元線形空間、 e_1, e_2, \dots, e_n を V の基底とする。これらを組み合わせて作る n^r 個の

$$e_{\square} \otimes e_{\square} \otimes \cdots \otimes e_{\square} \quad (\square \text{ には } 1 \text{ から } n \text{ までの数が入る})$$

を基底とする n^r 次元線形空間を r 階の反変テンソル空間といい、 $T^r(V)$ または、 $V \otimes V \otimes \cdots \otimes V$ で表す。 $T^r(V)$ の元 S は、

$$S^{ij \cdots k} e_i \otimes e_j \otimes \cdots \otimes e_k \quad \text{アインシュタインの縮約記法}$$

と表される。 $S^{ij \cdots k}$ をテンソルの成分という。

r 階の反変テンソル空間 $T^r(V)$ の元 S と s 階の反変テンソル空間 $T^s(V)$ の元 T が与えられると、 S と T のテンソル積 $S \otimes T$ を作ることができます。

$S \otimes T$ は、 $(r+s)$ 階の反変テンソル空間 $T^{r+s}(V)$ の元になります。

反変テンソル空間についてテンソル積 \otimes の成分計算をまとめると、次のようにまとまります。

定義 3.02 $T^r(V)$ のテンソル積

e_1, \dots, e_n を V の基底とする。 $T^2(V)$ の元 $S = S^{ij} e_i \otimes e_j$ (成分は n^2 個) と $T^1(V)$ の元 $T = T^k e_k$ (成分は n 個) のテンソル積 $S \otimes T$ を U とすると、成分は $U^{ijk} = S^{ij} T^k$ で定められ、

$$S \otimes T = S^{ij} T^k e_i \otimes e_j \otimes e_k \quad (\text{成分は } n^3 \text{ 個})$$

アインシュタインの縮約記法

$T^r(V)$ の元 S (成分は n^r 個) と $T^s(V)$ の元 T (成分は n^s 個) のテン

ソル積 $S \otimes T$ も上に倣うことが分かるでしょう。 $S \otimes T$ の成分は n^{r+s} 個になります。

テンソル積は交換不可能、非可換という言葉聞いたことがある人のために、以下コメントしておきます。

線形空間 V の基底 e_i を \otimes を組み合わせて作ることができる、 $e_i, e_i \otimes e_j, e_i \otimes e_j \otimes e_k, \dots$, すべてを基底とする線形空間を V のテンソル代数といいます。このとき $e_1 \otimes e_2$ と e_3 のテンソル積は、順番通りに計算し、

$$(e_1 \otimes e_2) \otimes e_3 = e_1 \otimes e_2 \otimes e_3 \quad e_3 \otimes (e_1 \otimes e_2) = e_3 \otimes e_1 \otimes e_2$$

となり、 $e_1 \otimes e_2 \otimes e_3 \neq e_3 \otimes e_1 \otimes e_2$ ですから、テンソル代数のテンソル積は交換不可能になります。

一方、この本で扱うテンソル積は、形式的に順序を変えずに計算すると、

$$(S^{ij} e_i \otimes e_j) \otimes (T^k e_k) = S^{ij} T^k e_i \otimes e_j \otimes e_k$$

$$(T^k e_k) \otimes (S^{ij} e_i \otimes e_j) = T^k S^{ij} e_k \otimes e_i \otimes e_j$$

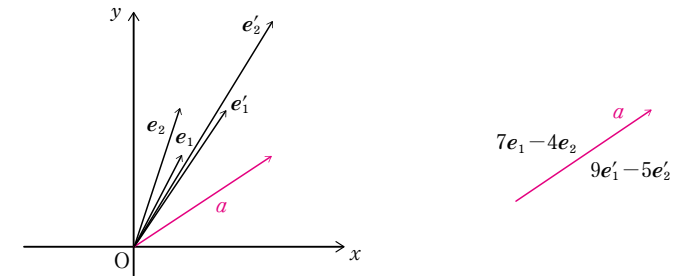
となりますが、上添え字に対応する基底をどこに書いてもよいことになっているので、第2式も、

$$T^k S^{ij} e_k \otimes e_i \otimes e_j \rightarrow S^{ij} T^k e_i \otimes e_j \otimes e_k$$

と表すことができます。 $S^{ij} e_i \otimes e_j$ と $T^k e_k$ のテンソル積は、 $S^{ij} T^k$ に基底 e_i, e_j, e_k を \otimes で結んだものを付けたものですから、 $S^{ij} e_i \otimes e_j$ と $T^k e_k$ の順序を入れ換えて表現しても同じテンソル積になります。

§2 基底の取り換えと成分の書き換え

線形空間の元は、基底の1次結合で表されました。基底のとり方はいくつもありますから、同じ元を表すのでも、基底が異なれば成分（1次結合の係数）が異なってきます。



例えば、 $e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}, e_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix}$ とすると、 e_1, e_2 は R^2 の基底になります。

$e'_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}, e'_2 = \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \end{pmatrix}$ でも、 e'_1, e'_2 は R^2 の基底です。

e_1, e_2 を R^2 の基底としてとると、 R^2 の元 $a = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$ は、

$$7e_1 - 4e_2 = 7 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} - 4 \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} = a$$

と e_1, e_2 の1次結合で表され、 e'_1, e'_2 を R^2 の基底とすると、

$$9e'_1 - 5e'_2 = 9 \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} - 5 \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} = a$$

と e'_1, e'_2 の1次結合で表されます。1次結合の係数を成分と呼ぶことにします。固定したベクトルを表すとき、基底を取り換えれば、成分を書き換えなければなりません。